Lecture 2: Arnold's example, Nekhoroshev's estimates and Resonances

Arnold Diffusion and applications

Rodrigo G. Schaefer

Department of Mathematics Uppsala Universitet

November 12th, 2020



UPPSALA UNIVERSITET

- 2

(日) (四) (王) (王) (王)

What is Global instability in Hamiltonian systems? Assume a Hamiltonian system given by the Hamiltonian:

$$H_{\varepsilon}(\varphi, I) = h(I) + \varepsilon f(\varphi, I, t).$$
(1)

For
$$\varepsilon = 0$$
,
 $\dot{I} = \frac{\partial h}{\partial \varphi} = 0 \Rightarrow I = \text{constant.}$

There exists a global instability in the action variable I if for a $\varepsilon \neq 0$, there exists an orbit of the system such that

$$\bigtriangleup I := |I(T) - I(0)| = \mathcal{O}(1).$$

This instability is also called Arnold diffusion.

イロト イヨト イヨト

Theorem (Arnold 63)

Suppose that the invariant torus N_{I_0} of the unperturbed system lies on the energy $\{H_0 = h\}$, the unperturbed system is isoenergetically nondegenerate at I_0 :

$$det \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 H_0}{\partial I^2} (I_0) & \omega(I_0) \\ \omega(I_0)^T & 0 \end{pmatrix} \neq 0,$$
(2)

くロ と く 同 と く ヨ と 一

and the frequencies $\omega(I_0)$ are Diophantine. Then on the energy level $\{H = h\}$ of the perturbed system there is an invariant torus close to the original one. The frequencies on this torus are $\lambda\omega(I_0)$, where $\lambda = 1 + O(\varepsilon)$.

For a Hamiltonian $H_{\varepsilon}(\varphi, I)$ with two degrees of freedom, that is, $(\varphi, I) \in \mathbb{T}^2 \times \mathcal{G} \subset \mathbb{R}^2$, we have the following theorem due to Arnold:

Theorem

In an isoenergetically non-degenerate system with two degrees of freedom, for all initial conditions, the action variables remain forever near their initial values.

Last session Two degrees of freedom



Resonances

- Single resonance normal form
- Implementing one step
- Hyperbolicity
- Introducing $\mu = \sqrt{\varepsilon}$
- Poincaré-Arnold-Melnikov

2 Arnold's example

- Limitations
- Arnold's conjecture
- 3 Nekhoroshev theorem
 - For the Arnold's example
 - Arnold diffusion
 - Research in Arnold diffusion

For a *nearly-integrable* Hamiltonian with n degrees of freedom

$$H_{\varepsilon}(\varphi, I) = h(I) + \varepsilon f(\varphi, I), \qquad (\varphi, I) \in \mathbb{T}^n \times \mathbb{R}^n,$$

we have studied the effect of a small perturbation on non-resonant (Diophantine) tori via KAM theorem.

Now, we are going to study on a neighborhood of a resonant torus.

イロト 不得 トイヨト イヨト 二日

Rewrite the H_{ε} as

$$H_{\varepsilon}(\varphi, I) = h(I) + \varepsilon f(\varphi, I), \qquad (\varphi, I) \in \mathbb{T}^{m+1} \times \mathbb{R}^{m+1},$$

where m + 1 = n.

Assume that the unperturbed Hamiltonian *h* has a single resonance at $I = I^*$.

Then, there exists a $k \in \mathbb{Z}^{m+1}$ such that $\langle \omega(I^*), k \rangle = 0$. From the fact that it is single, any other k' satisfying such equality belongs to $\langle k \rangle$.

From a result of Abelian group theory, there is a change in the angle variables such that

$$\omega(I^*) = (0, \omega^*),$$

where $\omega^* \in \mathbb{R}^m$ and it is non-resonant.

イロト 不得 トイヨト イヨト 二日

By expanding in Taylor series, and assuming $I^* = 0$, the unperturbed Hamiltonian h can be written as

$$h(I) = \langle \omega(0), I \rangle + \frac{1}{2} \langle \partial_I^2 h(0) I, I \rangle + O_3(I),$$

Replace $arphi
ightarrow (\pmb{q}, arphi)$ and $\pmb{I}
ightarrow (\pmb{p}, \pmb{I})$ and

$$\partial_{p,I}^2 h(0) = \left(egin{array}{cc} eta^2 & \lambda^\top \ \lambda & \partial_I^2 h(0) \end{array}
ight),$$

where we have put $\beta^2 > 0$ in order to fix ideas, $\lambda \in \mathbb{R}^n$. We will assume $\beta = 1$; this can be achieved replacing p, I by p/β , I/β (changing in this way the time scale by a factor β), and rewriting ω^*/β , λ/β^2 , $\partial_I^2 h(0)/\beta^2$ as ω^* , λ , Q respectively, and redefining also the function f.

Rodrigo G. Schaefer (UU)

Therefore, now, our Hamiltonian H_{ε} is

$$H_{\varepsilon}(q, p, \varphi, I) = h(p, I) + \varepsilon f(q, p, \varphi, I),$$

where

$$h(p, I) = \langle \omega^*, I \rangle + \frac{p^2}{2} + \langle \lambda, I \rangle p + \frac{1}{2} \langle QI, I \rangle + O_3(p, I).$$

Now, it is performed a Normal form via Lie Series Method (For details see Delshams-Gutierrez 96):

Then we have to look for functions $S(q, \varphi)$ and $R(q, p, \varphi, I) = O(p, I)$ such that

$$\{S,h\} + V + R = f,$$
 (3)

where V(q) is the periodic function obtained by averaging $f(q, 0, \varphi, 0)$ with respect to the angles φ :

$$V(q)=\overline{f(q,0,\cdot,0)}=rac{1}{(2\pi)^n}\int_{\mathbb{T}^n}f(q,0,arphi,0)\mathrm{d}arphi,\qquad q\in\mathbb{T}.$$

The time-1 symplectic flow Φ of the generating Hamiltonian εS leads to

$$\begin{split} H \circ \Phi &= H + \{H, \varepsilon S\} + \mathcal{O}\left(\varepsilon^{2}\right) \\ &= h + \varepsilon(V + R) + \mathcal{O}\left(\varepsilon^{2}\right) = H_{0} + H_{1}, \end{split}$$

with

$$\begin{split} H_0(q, p, l; \varepsilon) &= \langle \omega^*, l \rangle + \frac{p^2}{2} + \varepsilon V(q) + \langle \lambda, l \rangle \, p + \frac{1}{2} \langle Ql, l \rangle \,, \\ H_1(q, p, \varphi, l; \varepsilon) &= \varepsilon R(q, p, \varphi, l) + O_3(p, l) + O\left(\varepsilon^2\right) \,. \end{split}$$

with H_0 playing the role of the integrable Hamiltonian and H_1 being the perturbation.

イロト イヨト イヨト

We can assume that V(q) has unique and non-degenerated maximum at q_0 . Then, for $\varepsilon > 0$, the 1-degree-of-freedom Hamiltonian

$$P(q,p;\varepsilon) = \frac{p^2}{2} + \varepsilon V(q),$$

has a hyperbolic point in $(q_0, 0)$, with homoclinic separatrices. Then, the Hamiltonian H_0 has whiskered tori with coincident whiskers associated to this saddle point.

For $\varepsilon < 0$ the same happens, but V has a minimum instead of a maximum.

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

The Lyapunov exponents of the saddle point of the "pendulum" P are $\pm\sqrt{\varepsilon}\alpha$, which tend to zero for $\varepsilon \to 0^+$. To have fixed Lyapunov exponents, we can replace p, I by $\sqrt{\varepsilon}p$, $\sqrt{\varepsilon}I$. The new system is still Hamiltonian if we divide the Hamiltonian by ε (making in this way a change of time scale by a factor $\sqrt{\varepsilon}$):

$$H_{0} = \langle \omega, I \rangle + \frac{p^{2}}{2} + V(q) + \langle \lambda, I \rangle p + \frac{1}{2} \langle QI, I \rangle, \qquad (4)$$

$$H_{1} = R\left(x, \sqrt{\varepsilon}y, \varphi, \sqrt{\varepsilon}I\right) + \frac{1}{\varepsilon}O_{3}\left(\sqrt{\varepsilon}y, \sqrt{\varepsilon}I\right) + O\left(\varepsilon\right) = O(\mu),$$
(5)

where

$$\omega = \frac{\omega^*}{\sqrt{\varepsilon}}, \qquad \mu = \sqrt{\varepsilon}.$$

イロト 不得 トイヨト イヨト 二日

This strategy of keeping $\varepsilon > 0$ fixed and letting $\mu \to 0$ was introduced by Poincaré in 1889 and followed in Arnold's example to avoid dealing with a singular perturbation problem.

Unfortunately, the *exponentially small splitting of separatrices* predicted by a direct application of the Poincaré-Arnold-Melnikov (PMA) method

Splitting distance = ε PMA prediction + $O(\varepsilon \mu)$

when the PMA prediction = $O(e^{-c/\varepsilon^a})$ could then be justified only for μ exponentially small in ε .

◆□▶ ◆□▶ ◆□▶ ◆□▶ □ - つくつ

Arnold's example

In 1964, V.I. Arnold proposed an example of a nearly-integrable Hamiltonian with 2+1/2 degreees of freedom

$$H_{\varepsilon}(q, p, \varphi, I, t) = \frac{1}{2} \left(p^2 + I^2 \right) + \varepsilon (\cos q - 1) \left(1 + \mu (\sin \varphi + \cos t) \right),$$

and asserted that given any $\delta, K > 0$, for any $0 < \mu \ll \varepsilon \ll 0$, there exists a trajectory of this Hamiltonian system such that

$$I(0) < \delta$$
 and $I(T) > K$ for some time $T > 0$.

Notice that this a global instability result for the variable I, since

$$\dot{I}=-rac{\partial H_arepsilon}{\partial arphi}=-arepsilon \mu(\cos q-1)\cos arphi$$

is zero for $\varepsilon = 0$, so I remains constant, whereas I can have a drift of finite size for any $\varepsilon > 0$ small enough.

イロト イポト イヨト イヨト 三日

Note this Hamiltonian H_{ε} can be written as

$$H_{\varepsilon}(q,p,arphi,I,s)=h(q,p,I;arepsilon)+\mu f(q,\phi,s;arepsilon),$$

where h is the integrable Hamiltonian (Pendulum + rotor):

$$h(q,p,l)=\frac{p^2}{2}+\varepsilon(\cos q-1)+\frac{l^2}{2}$$

And a perturbation in μ :

$$f(q, \varphi, s; \varepsilon) = \varepsilon \cos(q-1)(\sin \varphi + s)$$

э

イロト イヨト イヨト

Arnold's example

By assuming $\mu = 0$, we have the following phase space



Therefore, we have the presence of 2D tori

$$\mathcal{T}_{\omega} = ig\{(\mathbf{0},\mathbf{0},arphi,\omega,m{s}): (arphi,m{s})\in\mathbb{T}^2ig\}$$

And, associated to each tori above, we have the 3D invariant (homoclinic) manifold

$$W^{s}\mathcal{T}_{\omega} = W^{u}\mathcal{T}_{\omega} = \{(q_{0}(\sqrt{\varepsilon}\tau), \sqrt{\varepsilon}p_{0}(\sqrt{\varepsilon}\tau), I, \varphi, s) : \tau \in \mathbb{R}, (\varphi, s) \in \mathbb{T}^{2}\}$$

Now, we consider $< \mu \ll \varepsilon$. By the special form of f, we have that \mathcal{T}_{ω} persist. But, their $W^{\mu}\mathcal{T}_{\omega}^{\mu}$ and $W^{s}\mathcal{T}_{\omega}^{\mu}$ do not coincide and intersect transversally.

More, for close enough tori, we have $W^{u}\mathcal{T}^{\mu}_{\omega_{i}} \pitchfork W^{s}\mathcal{T}^{\mu}_{\omega_{i+1}}$. Therefore, we can construct a sequence of tori $\mathcal{T}_{\omega_{1}}, \mathcal{T}_{\omega_{2}}, ..., \mathcal{T}_{\omega_{m}}$, this sequence is called a transition chain. It possible to ensure by shadow result that there is a solution that travel along this chain.

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

The perturbation maintains fixed *all* the invariant tori \mathcal{T}_{ω} . In general, there appear gaps around resonant tori (rational *I*) which prevent $W^s \widetilde{\mathcal{T}}_{\omega_i}^{\varepsilon} \pitchfork W^u \widetilde{\mathcal{T}}_{\omega_{i+1}}^{\varepsilon}$ because $\widetilde{\mathcal{T}}_{\omega_i}^{\varepsilon}$ and $\widetilde{\mathcal{T}}_{l_{i+1}}^{\varepsilon}$ are too far.

Arnold example only shows global instability along a single resonance, where the associated normal form is integrable, but does not deal with multiple resonances, where the normal form is not integrable.

<ロ> <四> <四> <四> <四> <四> <四</p>

Arnold conjectured Hamiltonian systems with three or more degrees of freedom are generically unstable.

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > <

Numerical experiments the the behavior of the diffusing orbits are similar to random walks.

Nekhoroshev proved, in 1977, that for generic systems diffusion happens exponentially slowly.

Theorem (Nekhoroshev theorem)

If the unperturbed Hamiltonian h(I) is a steep^a function, then there exist a, b, c such that in the perturbed Hamiltonian system for a sufficiently small perturbation we have

$$|I(t) - I(0)| \leq arepsilon^b \qquad ext{for } |t| \leq (1/arepsilon) \exp\left\{\left(c^{-1}/arepsilon^{\mathsf{a}}
ight)
ight\}.$$

^aAn analytic function is said to be steep if it has no stationary points and its restriction to any plane of any dimension has only isolated stationary points

The constants a, b and c are positive. a and b are called stability exponents.

Rodrigo G. Schaefer (UU)

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

If *h* is quasiconvex, that is, for any $I \in G$ and $v \in \mathbb{R}^n$,

$$Dh(I)v = 0 \text{ and } v \neq 0 \implies v^{\top}D^{2}h(I)v \neq 0.$$

 $a=b=\frac{1}{2n}$.

This theorem establishes Effective stability for all the trajectories of a steep nearly-integrable system

イロト 不得 トイヨト イヨト 二日

For the Anorld's example, we have that the unperturbed Hamiltonian can be written as

$$h(p, I, A) = \frac{1}{2} (p^2 + I^2) + A,$$

This Hamiltonian h is quasiconvex, then, by the Nekhoroshev theorem,

$$|(p, I, A)(t) - (p, I, A)(0)| \le arepsilon^{1/6} \qquad ext{for } |t| \le (1/arepsilon) \exp\left\{(arepsilon_0/arepsilon)^{1/6}
ight\}.$$

Indeed, by [Pöschel93, Delshams-Gutiérrez96] for orbits close to the *single* resonance p = 0, using resonant normal forms, gives

$$a = b = 1/4.$$

Rodrigo G. Schaefer (UU)

イロト イポト イヨト イヨト 三日

Although Arnold diffusion is an expected phenomenon, from the obstacles generated by the KAM tori, the complexity of the dynamics close to resonances, and to be a slow process, the diffusion is not easy to detect theoretically neither numerically.

There are different approaches developed to detect this it: Variational (ex. Mather's set) and Geoemtrical (ex. scattering and separatrix map)

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

The Arnold diffusion is discussed in the possible scenarios [Chierchia and Gallovotti 94]:

- a priori stable Hamiltonian In this case, we have that the unperturbed Hamiltonian *h* has no hyperbolicity.
- a priori unstable Hamiltonian The unperturbed has a family of hyperbolic tori. This model is usually represented by a Pendulum + rotor system.
- a priori chaotic Hamiltonian The unperturbed Hamiltonian is not completely integrable. In general is related to geodesic flows.

イロト イポト イヨト イヨト 三日

Here, we have some examples of topics with active research

- Find explicit conditions, on h and εf, of generic type that the diffusion happens.(Arnold's conjecture)
- Different mechanisms of diffusion that cover the limitation of other ones.
- Example of systems that we can detect diffusion.
- Statistical properties of diffusing orbits and stochastic behavior of them
- Description of concrete diffusing orbits.
- Estimates of diffusing time and to find optimal diffusing orbits.

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

Thank you very much.

Tack så mycket.

Muchas gracias.

Muito obrigado.

◆□▶ ◆□▶ ◆臣▶ ◆臣▶ 臣 の�?

- Arnold. Instability of dynamical systems with several degrees of freedom. Dokl. Akad. Nauk. SSR. 1964.
- Arnold, Kozlov and Neishtadt. Mathematical Aspect of Classical and Celestial Mechanics. Encyclopedia of Mathematical Science. Dynamical Systems III.Springer, 2006
- Delshams. Lectures on Symplectic Dynamics. 2016.
- Treschev and Zubelevich. Introduction to the Perturbation Theory of Hamiltonian Systems. *Springer Monographs in Mathematics.*, 2010.

イロト イヨト イヨト